

ER180-4-3200

ER180-4-3200,
手腕可搬运质量180 kg, 可达半径3160 mm。

- 功能特点
 - 得益于整机优秀的刚度性能, 充足的臂展配合高速智能码垛工艺包, 效率提升15%, 帮助客户多快好省的完成工作;
 - 集成了多个行业码垛专用工艺包, 配合软PLC和各种总线接口, 帮助客户轻松面对各种工艺挑战;
 - 高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。
- 适用场景
 - 可应用于搬运、码垛等各种场景。
- 适用行业
 - 适用于金属制品、光伏、仓储物流、建材、食品饮料等行业。



埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.
公司热线: 400-052-8877
公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN

EFORT



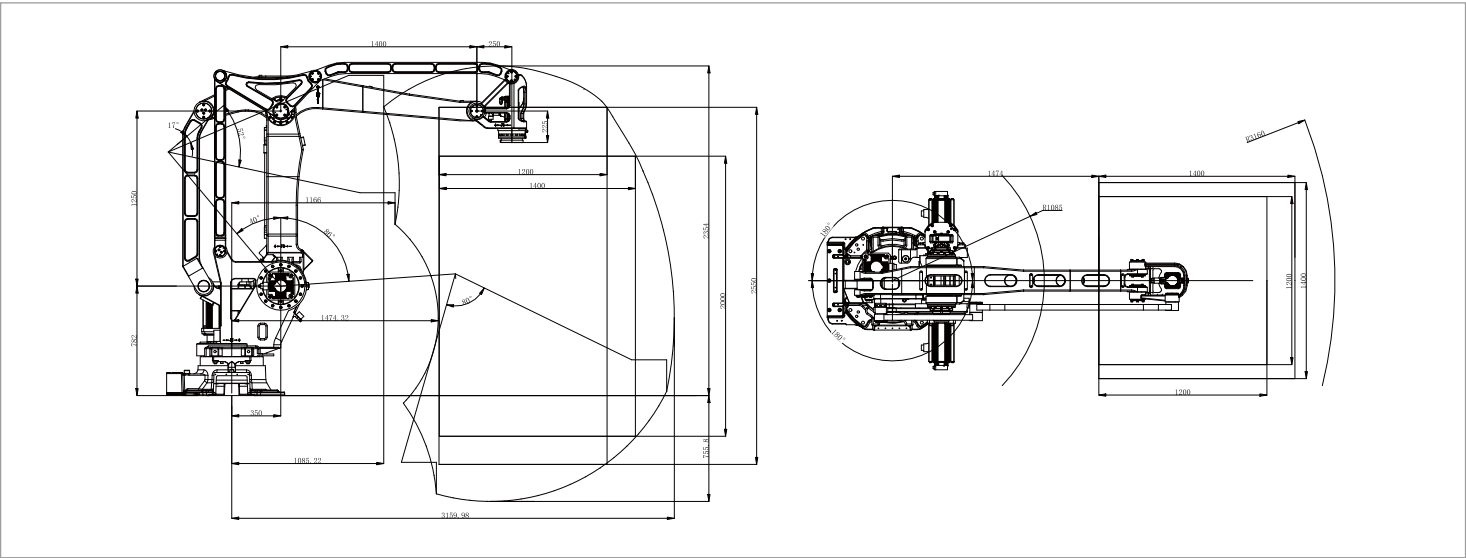
扫码查看说明书

产品参数 / SPECIFICATIONS

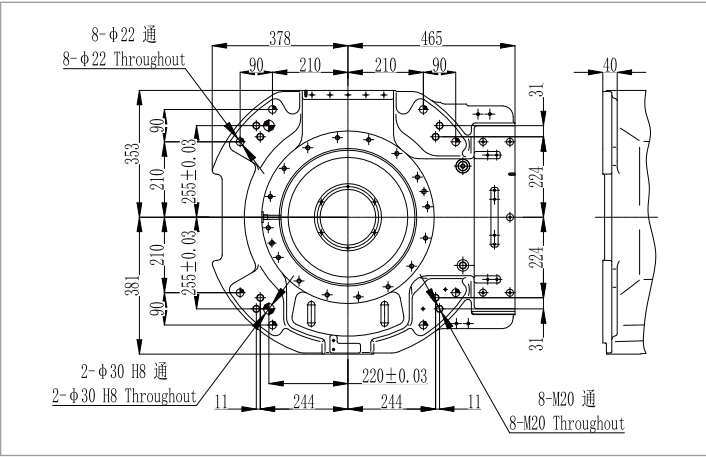
型号		ER180-4-3200
机构		多关节型机器人
控制轴数		4轴
手腕可搬运质量		180 kg
重复定位精度		±0.1 mm
本体重量		1350 kg
可达半径		3160 mm
本体防护等级		IP54 / IP65 (选配)
控制柜防护等级		IP54
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面
手腕允许负载转矩	J4	190 N·m
手腕允许负载转动惯量	J4	56.6 kg·m ²
最大单轴速度	J1	104°/sec
	J2	104°/sec
	J3	104°/sec
	J4	210°/sec
各轴运动范围	J1	±180°
	J2	+40°/-86°
	J3	+60°/-52°
	J4	±360°
	J2+J3	-106°<(J2+J3)<+23°

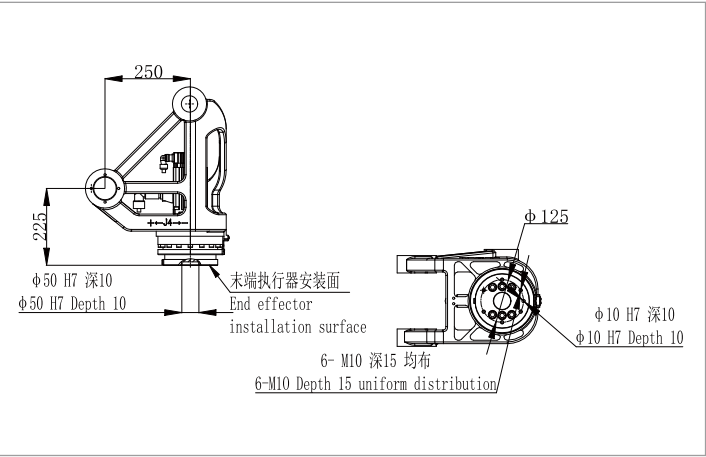
动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有, 如有更新, 恕不另行通知。